

Servomoteur à ressort de rappel avec fonction de sécurité électrique servant au réglage des registres dans des services techniques du bâtiment

- Pour clapets jusqu'à environ: 6 m<sup>2</sup>
- Couple du moteur 30 Nm
- Tension nominale AC 230 V
- Commande Marche-Arrêt
- avec 2 contacts auxiliaires intégrés


**Caractéristiques techniques**

|   |   |  |                        |
|---|---|--|------------------------|
| <b>Caractéristiques électriques</b>                     | Tension nominale  | AC 230 V   |                        |
|   | Fréquence nominale  | 50/60 Hz   |                        |
|   | Plage de tension nominale                                 | AC 90...264 V  |                        |
|   | Puissance consommée en service                            | 9 W  |                        |
|   | Puissance consommée à l'arrêt                             | 4.5 W  |                        |
|   | Puissance consommée pour dimensionnement des câbles       | 21 VA  |                        |
|   | Contacts auxiliaires                                      | 2 x SPDT, 1 x 10% / 1 x 11...90%                                     |                        |
|   | Puissance de commutation du contact auxiliaire            | 1 mA...3 (0,5 A inductif), CA 250 V                                  |                        |
|   | Raccordement d'alimentation / de commande                 | Câble 1 m, 2 x 0.75 mm <sup>2</sup> (sans halogène)                  |                        |
|   | Raccordement contact auxiliaire                           | Câble 1 m, 6 x 0.75 mm <sup>2</sup> (sans halogène)                  |                        |
| Fonctionnement parallèle                                | Oui (tenir compte des données de performance)             |  |                        |
| <b>Caractéristiques fonctionnelles</b>                  | Couple du moteur  | 30 Nm  |                        |
|   | Couple de fonction de sécurité électrique                 | 30 Nm  |                        |
|   | Sens de déplacement du moteur à mouvement                 | sélectionnable grâce au montage G / D                                |                        |
|   | Sens de déplacement de la fonction de sécurité électrique | sélectionnable grâce au montage G / D                                |                        |
|   | Commande manuelle   | au moyen de la clé de manœuvre et du commutateur de verrouillage     |                        |
|   | Angle de rotation   | Max. 95°   |                        |
|   | Note relative à l'angle de rotation                       | réglable en commençant à 33% par degré de 5% (avec butée mécanique)  |                        |
|   | Temps de course   | 75 s / 90°   |                        |
|   | Temps de course sécurité absolue                          | <20 s / 90°  |                        |
|   | Note de temps de course sécurité absolue                  | @ -20...50°C / <60 s @ -30°C   |                        |
|   | Niveau sonore, moteur                                     | 56 dB(A)   |                        |
|   | Niveau de puissance sonore, sécurité absolue              | 71 dB(A)   |                        |
|   | Mechanical interface                                      | Entraînement du clapet: Noix d'entraînement universelle 12...26.7 mm |                        |
|   | Indication de la position                                 | Mécaniques   |                        |
|   | Durée de vie  | Min. 60 000 positions de sécurité                                    |                        |
|   | <b>Sûreté</b>   | Classe de protection CEI/EN  | II Isolation renforcée |
|   |   | Classe de protection contact auxiliaire IEC/EN                       | II Isolation renforcée |
| Indice de protection IEC/EN                             |   | IP54   |                        |
| CEM   |   | CE according to 2014/30/EU   |                        |
| Directive basse tension                                 |   | CE according to 2014/35/EU   |                        |
| Certification CEI/EN                                    |   | IEC/EN 60730-1 et IEC/EN 60730-2-14                                  |                        |
| Mode de fonctionnement                                  |   | Type 1.AA.B  |                        |
| Tension d'impulsion assignée d'alimentation/de commande |   | 2.5 kV   |                        |
| Tension assignée de choc contact aux.                   |   | 2.5 kV   |                        |
| Contrôle du degré de pollution                          |   | 3  |                        |
| Température ambiante                                    |   | -30...50°C   |                        |

### Caractéristiques techniques

|               |                           |                                   |
|---------------|---------------------------|-----------------------------------|
| <b>Sûreté</b> | Température d'entreposage | -40...80 °C                       |
|               | Humidité ambiante         | Max. 95 % r.H., sans condensation |
|               | Nom du bâtiment/projet    | sans entretien                    |
| <b>Poids</b>  | Poids                     | 6.1 kg                            |

### Consignes de sécurité



- L'appareil ne doit pas être utilisé à des fins autres que celles spécifiées, surtout pas dans les avions ou dans tout autre moyen de transport aérien.
- Application extérieure : elle est uniquement possible lorsqu'aucun(e) eau de mer, neige, glace, gaz d'isolation ou agressif n'interfère directement avec le servomoteur et lorsque les conditions ambiantes restent en permanence dans les seuils, conformément à la fiche technique.
- Mise en garde : Tension d'alimentation !
- L'installation est effectuée uniquement par des spécialistes agréés. La réglementation juridique et institutionnelle en vigueur doit être respectée lors de l'installation.
- Il est uniquement possible d'ouvrir l'appareil sur le site du fabricant. Il ne contient aucune pièce pouvant être remplacée ou réparée par l'utilisateur.
- Évitez de déconnecter les câbles de l'appareil.
- Pour calculer la valeur de couple nécessaire, respectez les spécifications fournies par les fabricants de clapets concernant la section transversale, la conception, le site d'installation et les conditions de ventilation.
- Les deux commutateurs intégrés au servomoteur doivent fonctionner soit sur une tension d'alimentation, soit sur une très basse tension de sécurité. Il est interdit de combiner une tension d'alimentation et une très basse tension de sécurité.
- L'appareil contient des composants électriques et électroniques, par conséquent, ne doit pas être jeté avec les ordures ménagères. La législation et les exigences en vigueur dans le pays concerné doivent absolument être respectées.

### Caractéristiques du produit

|  |  |
|--|--|
| <b>Mode de fonctionnement</b>            | Le servomoteur amène le clapet jusqu'à sa position d'exploitation en tendant simultanément le ressort de rappel. Le clapet est retourné vers la position de sécurité par l'énergie du ressort lorsque la tension d'alimentation est interrompue.   |
| <b>Montage simple</b>                    | Montage simple et direct sur l'axe de registre avec une noix d'entraînement universelle, fournie avec un dispositif anti-rotation pour empêcher au servomoteur de tourner.   |
| <b>Stabilisateur d'axe</b>               | La noix d'entraînement du servomoteur à ressort de rappel est équipée en usine d'un stabilisateur d'axe pour l'ensemble clapet, axe du clapet et servomoteur. Elle est constituée de deux bagues de support en plastique qui ne doivent être ni partiellement ni complètement retirées, compte tenu des conditions d'installation et du diamètre de l'axe. |
| <b>Commande manuelle</b>                 | Grâce à la clé de manœuvre, il est possible d'activer le clapet manuellement et l'enclencher à l'aide du commutateur de verrouillage à une position quelconque. Le déverrouillage est effectué manuellement ou automatiquement par l'application de la tension de fonctionnement.  |
| <b>Angle de rotation réglable</b>        | Angle de rotation réglable avec butées mécaniques.   |
| <b>Sécurité de fonctionnement élevée</b> | Le servomoteur est protégé contre les surcharges, ne requiert pas de contact de fin de course et s'arrête automatiquement en butée.  |
| <b>Signalisation flexible</b>            | Le servomoteur possède un contact auxiliaire fixe et un autre contact auxiliaire réglable. Ils permettent une rotation d'angle à 10 % ou 11...90 %.  |

## Accessoires

|                        | Description   | Type     |
|------------------------|---|----------|
| Accessoires mécaniques | Indicateur de position  | IND-EFB  |
|                        | Noix d'entraînement réservable, plage de serrage Ø12...26,7 mm        | K9-2     |
|                        | Levier de registre Largeur fente 8.2 mm, plage de serrage Ø14...25 mm | KH10     |
|                        | Levier de servomoteur Largeur fente 8.2 mm                            | KH-EFB   |
|                        | Mounting kit for linkage operation Montage à plat ou sur le coté      | ZG-EFB   |
|                        | Mécanisme anti-rotation 230 mm, Emballage multiple 20 pièces          | Z-ARS230 |
|                        | Clé de manœuvre 63 mm   | ZKN2-B   |

## Installation électrique

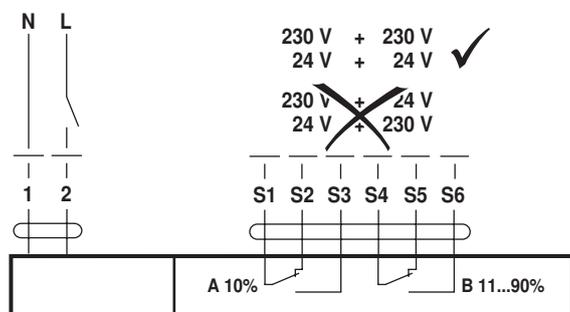


## Notes

- Mise en garde :Tension d'alimentation !
- Un raccordement simultané d'autres servomoteurs est possible. Tenir compte des données de performance.

## Schémas de raccordement

AC 230 V, tout-ou-rien

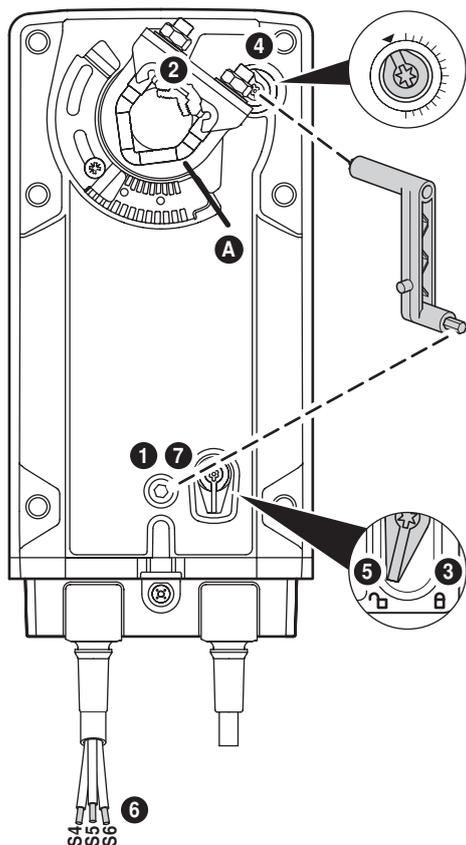


## Couleurs des câbles :

- 1 = bleu
- 2 = marron
- S1 = violet
- S2 = rouge
- S3 = blanc
- S4 = orange
- S5 = rose
- S6 = gris

## Éléments d'affichage et de commande

### Auxiliary switch settings



**Note:** Perform settings on the actuator only in deenergised state.

- 1 Manual override**  
Turn the hand crank until the desired switching position is set.
- 2 Spindle clamp**  
Edge line **A** displays the desired switching position of the actuator on the scale.
- 3 Fasten the locking device**  
Turn the locking switch to the „Locked padlock“ symbol.
- 4 Auxiliary switch**  
Turn rotary knob until the notch points to the arrow symbol.
- 5 Unlock the locking device**  
Turn the locking switch to the „Unlocked padlock“ symbol or unlock with the hand crank.
- 6 Cable**  
Connect continuity tester to S4 + S5 or to S4 + S6.
- 7 Manual override**  
Turn the hand crank until the desired switching position is set and check whether the continuity tester shows the switching point.

## Instructions d'installation



### Notes

- Le stabilisateur d'axe doit néanmoins être utilisé avec l'installation du dispositif anti-rotation du côté opposé de la noix d'entraînement pour un diamètre d'axe < 20 mm.

### Stabilisateur d'axe axe long

En cas d'installation d'un axe long, l'utilisation du stabilisateur d'axe d'un diamètre d'axe

- 12...20 mm est nécessaire
- 21...26.7 mm n'est pas nécessaire et peut être retiré

### Stabilisateur d'axe axe court

En cas d'installation de tige du servomoteur à siège, l'utilisation d'un stabilisateur d'axe est facultative. Il peut être retiré ou – si la longueur de l'axe le permet – maintenu sur la noix d'entraînement.

Dimensions [mm]

Longueur d'axe

|  |  |          |
|--|--|----------|
|  |  | Min. 117 |
|  |  | Min. 20  |

Plage de fixation

|  |           |         |
|--|-----------|---------|
|  |           |         |
|  | 12...22   | 12...18 |
|  |           |         |
|  | 22...26.7 | 12...18 |

Schémas dimensionnels

